

ГОСУДАРСТВЕННОЕ БЮДЖЕТНОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ ДОПОЛНИТЕЛЬНОГО
ОБРАЗОВАНИЯ
«ДОМ ЮНОШЕСКОГО ТЕХНИЧЕСКОГО ТВОРЧЕСТВА ЧЕЛЯБИНСКОЙ
ОБЛАСТИ»

ПРИНЯТО
на заседании педагогического совета
ГБУ ДО ДЮТТ
Протокол заседания
№35 от «15» июня 2023 г



ДОПОЛНИТЕЛЬНАЯ ОБЩЕОБРАЗОВАТЕЛЬНАЯ ОБЩЕРАЗВИВАЮЩАЯ
ПРОГРАММА

«Робостар. Продвинутый модуль»

Направленность: техническая

Уровень программы: продвинутый

Срок реализации: 1 год

Возраст обучающихся: 8-11 лет

Автор-составитель: Семенов Федор Игоревич,
педагог дополнительного образования

Челябинск,
2023

Оглавление

РАЗДЕЛ 1. КОМПЛЕКС ОСНОВНЫХ ХАРАКТЕРИСТИК ПРОГРАММЫ:	2
1.1 Пояснительная записка	2
1.2 Сведения о программе	6
1.3 Цели и задачи программы.....	7
1.4 Содержание программы.....	7
1.5 Учебный план программы	9
РАЗДЕЛ 2. КОМПЛЕКС ОРГАНИЗАЦИОННО-ПЕДАГОГИЧЕСКИХ УСЛОВИЙ	13
2.1 Календарный учебный график	13
2.2 Условия реализации программы	14
2.3 Формы аттестации обучающихся.....	15
2.4 Оценочные материалы	16
2.5 Методические материалы	17
2.6 Воспитательный компонент	19
2.6 Список литературы	20
Приложение 1	22
Приложение 2	23

РАЗДЕЛ 1. КОМПЛЕКС ОСНОВНЫХ ХАРАКТЕРИСТИК ПРОГРАММЫ:

1.1 Пояснительная записка

Технологическая революция XXI века, связанная с интенсивным развитием робототехники, космических и геоинформационных технологий требует опережающего развития образовательной среды, в том числе развития детского технического творчества. Одним из наиболее перспективных направлений развития системы технического творчества является образовательная робототехника – инновационная технология обучения, интегрирующая знания по физике, мехатронике, технологии, математике и ИКТ, и позволяющая вовлечь в процесс научно-технического творчества учащихся разных возрастов. *Образовательная робототехника* направлена на популяризацию научно-технического творчества и повышение престижа инженерных профессий среди молодежи, развитие навыков практических решений актуальных инженерно-технических задач и работы с техникой. Использование средств робототехники, постановка и решение задач с их участием являются мощным стимулом в освоении дисциплин школьной программы, а кроме того, занятия робототехникой в рамках дополнительного образования способствуют адекватному подходу в выборе профессии учащимися.

Дополнительная общеобразовательная общеразвивающая программа «Робостар. Продвинутый модуль» **технической направленности**, предназначена для того, чтобы познакомить учащихся с разными механизмами, конструкциями. Которые сложат разностороннее представления о мире техники, устройстве конструкций, механизмов и машин, их месте в окружающем мире.

Дополнительная общеобразовательная общеразвивающая программа «Робостар. Продвинутый модуль» (далее Программа) составлена на основании нормативно-правовых актов Российской Федерации, Челябинской области, а именно:

Федерального закона от 29.12.2012 № 273-ФЗ «Об образовании в Российской Федерации»;

Федерального закона от 24.07.1998 № 124-ФЗ «Об основных гарантиях прав ребенка в Российской Федерации»;

Распоряжения Правительства РФ от 12.11.2020 3s 2945-р «Об утверждении плана мероприятий по реализации в 2021 – 2025 г. г. Стратегии развития воспитания в Российской Федерации на период до 2025 года»;

Концепции развития дополнительного образования детей до 2030 года и плана мероприятий по ее реализации, утвержденной распоряжением Правительства РФ от 31.03.2022 № 678-р;

Указа Президента Российской Федерации «Стратегия научно-технологического развития Российской Федерации» (редакция от 15.03.2021г. № 143);

Постановления Главного государственного санитарного врача РФ от 28.09.2020 N. 28 «Об утверждении санитарных правил СП 2.4. 3648-20 «Санитарно-эпидемиологические требования к организациям воспитания и обучения, отдыха и оздоровления детей и молодежи»;

Паспорта приоритетного проекта «Доступное дополнительное образование для детей», утвержденного президиумом Совета при Президенте РФ по стратегическому развитию и приоритетным проектам 30 ноября 2016;

Приказ Министерства просвещения Российской Федерации от 27 июля 2022г. № 629 «Об утверждении Порядка организации и осуществления образовательной деятельности по дополнительным общеобразовательным программам»;

Методических рекомендаций по проектированию дополнительных общеразвивающих программ, разработанных Министерством образования и науки России совместно с ГАОУ ВО «Московский государственный педагогический университет», ФГАУ «Федеральный институт развития образования», АНО дополнительного профессионального образования «Открытое образование»;

Письмо Минобрнауки РФ от 18.11.2015 г. № 09-3242 «Методические рекомендации по проектированию дополнительных общеразвивающих программ (включая разноуровневые)»;

Распоряжение Правительства ЧО № 901-рп от 20.09.2022 г. «Об утверждении регионального плана мероприятий на 2022 – 2024 годы по реализации Концепции развития дополнительного образования детей до 2030 года»;

Приказ Министерства труда и социальной защиты РФ № 652-н от 21.09.2021 г «Об утверждении профессионального стандарта «Педагог дополнительного образования детей и взрослых»;

Приказ Минпросвещения России от 03.09.2019 N 467 (ред. от 21.04.2023) «Об утверждении Целевой модели развития региональных систем дополнительного образования детей» (Зарегистрировано в Минюсте России 06.12.2019 N 56722);

Закона Челябинской области от 29.08.2013 № 515-ЗО «Об образовании в Челябинской области»;

Устава ГБУ ДО «Дом юношеского технического творчества Челябинской области».

Актуальность создания Программы связана с тем, что развитие данного направления обусловлено социальным заказом общества. По данным Международной федерации робототехники, прогнозируется резкое увеличение оборота отрасли (<https://rb.ru/story/countries-with-greatest-density-of-robots>) В новостях нас ежедневно знакомят с новыми роботизированными устройствами в домашнем секторе, в медицине, в общественном секторе и на производстве. Это инвестиции в будущие рабочие места. Однако сейчас в России наблюдается острая нехватка инженерных кадров (<https://www.mk.ru/social/2019/01/22/mintrud-nazval-samye-vostrebovannye-professii-v-rossii.html>), а это серьезная проблема, тормозящая развитие экономики страны. Необходимо вернуть массовый интерес молодежи к научно-техническому творчеству. Ведь только в детстве могут быть заложены основы творческой личности и особый склад ума – конструкторский. Наиболее перспективный путь для решения данной проблемы – это развитие робототехнического направления, позволяющего в игровой форме знакомить детей с наукой и техникой.

Отличительные особенности программы

Данная программа может быть реализована только в очном формате.

Программа отвечает требованиям направления региональной политики в сфере образования - развитие научно-технического творчества детей младшего школьного возраста.

Конструктор Lego Mindstorms EV3 служит инструментом для обучения, моделирования и компьютерному управлению.

В основе практической работы лежит выполнение заданий по созданию робототехнической модели и выполнение ряда заданий связанной с ней. Это поможет обучающимся частично овладеть способами исследовательской деятельности, развить познавательную активность и самостоятельную деятельность.

Адресат Программы – учащиеся 8-11 лет.

Возрастные особенности младшего школьного возраста:

Младший школьный возраст называют вершиной детства. В этом возрасте происходит смена образа и стиля жизни: новые требования, новая социальная роль ученика, принципиально новый вид деятельности — учебная деятельность. Основными характеристиками личности, достижаемыми на протяжении младшего школьного возраста, являются:

- смена ведущей деятельности, переход от игры к систематическому, социально организованному обучению (игровая деятельность во всех её разновидностях продолжает оставаться важной для психического развития детей на ее базе развиваются важные учебные навыки и компетентности);
- формирование системы учебных и познавательных мотивов, умение принимать, сохранять и реализовать учебные цели (в процессе их реализации младший школьник учится планировать, контролировать и оценивать собственные учебные действия и их результат);

Возрастные психологические особенности младших школьников делают необходимым формирование моделирования как универсального учебного действия:

- умение самостоятельное создавать и применять модели при решении задач;
- умение моделировать фигуры и их комбинации;
- умение использовать наглядные модели (схемы, чертежи, планы), отражающие пространственное расположение предметов или отношения между предметами или их частями для решения задач.

Объем учебной нагрузки - 72 часа: 1 раз в неделю по 2 часа.
Продолжительность обучения 1 год.

Направленность: техническая.

Язык освоения программы: русский.

Особенности реализации программы: Очный формат обучения с использованием образовательных наборов lego mindstorms ev3

Уровень освоения программы: продвинутый.

Форма обучения: очная.

Виды занятий: беседа, лекция, выполнение групповых и индивидуальных практических работ

Режим занятий – учебные занятия проводятся 1 раза в неделю по 2 академических часа, с 10-минутным перерывом между занятиями.

Формы организации: в подгруппах до 10 человек.

Режим занятий:

Продолжительность одного занятия составляет 2 академических часа.

Структура двухчасового занятия:

- 40 минут – рабочая часть;
- 10 минут – перерыв (отдых);
- 40 минут – рабочая часть.

Форма организации занятий: групповая, индивидуально-групповая,

Методы обучения: наглядный, практический, проблемно-поисковый.

Сведения об использовании методов обучения и воспитания, образовательных технологий, электронного обучения - При изучении нового материала используются словесные и наглядные методы: лекция, эвристическая беседа, дискуссия, презентация. Самостоятельная работа выполняется учащимися в форме проектной деятельности, может быть индивидуальной, парной и групповой. Выполнение проектов требует от детей широкого поиска, структурирования и анализа дополнительной информации по теме, что позволяет учащимся освоить основы робототехники, создав действующие модели роботов. На занятиях возможна опосредованная интеграция и непосредственное взаимодействие с другими видами деятельности, (архитектура, проектирование, инжиниринг, теория цвета, математика, физика, черчение, геометрия; наблюдение за окружающим миром).

Сведения о ежегодном обновлении дополнительных общеобразовательных программ- С учетом развития науки, техники, культуры, экономики, технологий и социальной сферы.

Сведения об обучении по индивидуальному учебному плану- при высокой успеваемости получение дополнительных и усложняющих задач при сборке конструкций и программирования

Сведения об обеспечении образовательных прав и обязанностей обучающихся: Выполнять индивидуальный учебный план, в том числе посещать предусмотренные учебным планом или индивидуальным учебным планом учебные занятия, осуществлять самостоятельную подготовку к занятиям, выполнять задания, данные педагогическими работниками в рамках образовательной программы

Сведения о формировании расписания занятий объединения для наиболее благоприятного режима труда и отдыха обучающихся - по представлению педагогических работников с учетом пожеланий обучающихся, родителей (законных представителей) несовершеннолетних обучающихся и возрастных особенностей обучающихся.

Сведения о реализации права на предоставление документа об обучении - по программе ДООП, организация вправе выдавать лицам, освоившим образовательные программы, по которым не предусмотрено проведение итоговой аттестации, документы об обучении по образцу и в порядке, которые установлены этими организациями самостоятельно.

Сведения об обеспечении образовательных прав детей с ОВЗ и инвалидов при реализации ДООП - об организации образовательного процесса по

дополнительным общеобразовательным программам с учетом особенностей психофизического развития указанных категорий обучающихся

1.2 Сведения о программе

Описание программы «Робостар. Продвинутый модуль» на 2023 - 2024 уч. год

Название программы	«Робостар. Продвинутый модуль»
Направленность	Техническая
Язык реализации программы	Государственный язык РФ – русский
Возраст обучающихся	8-11 лет
Длительность программы (в часах)	72 часа
Количество занятий в неделю	1 занятие в неделю по 2 академических часа
Цель, задачи	<p>Цель программы: развитие конструкторских и технических способностей обучающихся через создание условий для удовлетворения их образовательных потребностей.</p> <p>Задачи Программы:</p> <p>Метапредметные: развитие интереса к научно-техническому творчеству, технике, высоким технологиям.</p> <p>Предметные: формирование базовых знаний по конструированию, программированию, информационных технологий, основам схемотехники, механики.</p> <p>Личностные: развитие способности адекватной оценки результатов своей деятельности.</p>
Краткое описание программы	Образовательный набор Lego Mindstorms EV3 предназначен для практического развития инженерных компетенций, включая навыки системного мышления, навыки ведения проектной деятельности, творческого и критического мышления, навыки совместной деятельности. Ребята создадут множество интересных конструкций и механизмов с использованием образовательного набора. Познакомятся с направлением робототехника, научатся конструировать и программировать на базе образовательного набора Lego Mindstorms EV3.
Первичные знания, необходимые для освоения программы	Умение работать с ПК, умение читать, базовые знания английского, знание основ работы с образовательным набором (конструирование и программирование) Lego Mindstorms EV3
Результат освоения программы	Метапредметные: развитость интереса к научно-техническому творчеству, технике, высоким

	<p>технологиям.</p> <p>Предметные: владение базовыми основами робототехники, теоретическими основами элементарной механики, основами схемотехники и механотроники, основами конструирования и программирования простейших роботов.</p> <p>Личностные: умение давать адекватную оценку результатам своей деятельности.</p>
Перечень соревнований, в которых учащиеся смогут принять участие	Внутри коллективные соревнования (внутри групповые).
Перечень основного оборудования, необходимого для освоения программы	<p>Персональный компьютер (ноутбук). Образовательный набор Lego Mindstorms EV3. Из расчёта 1 набор и компьютер на 2 детей. 7 штук на группу.</p> <p>Периферия: клавиатура, компьютерная мышь, зарядное устройство для микрокомпьютера EV3, робототехнические поля, проектор, экран для проектора.</p>
Преимущества данной программы (отличия от других подобных курсов)	На занятиях обучающиеся соберут большое количество различных конструкций и механизмов (на каждом занятии новая конструкция и механизм), что поможет им оперировать понятиями имеющие отношение к техническому творчеству.

1.3 Цели и задачи программы

Цель Программы: развитие конструкторских и технических способностей обучающихся через создание условий для удовлетворения их образовательных потребностей.

Задачи Программы:

Предметные: формирование базовых знаний по конструированию, программированию, информационных технологий, основам схемотехники, механики.

Метапредметные: развитие интереса к научно-техническому творчеству, технике, высоким технологиям.

Личностные: развитие способности адекватной оценки результатов своей деятельности.

1.4 Содержание программы

№ п/п	Наименование разделов и тем	Общее кол-во часов	Из них:		Формы аттестации / контроля
			теория	практика	
1	Введение.	2	1	1	
1.1	ТБ при работе. Знакомство с конструктором LEGO Mindstorm	2	1	1	

	EV3, его возможностями.				
2.	Возможности 3D конструирования в среде «Lego Digital Designer»	16	4	12	Выполнение практических заданий
2.1	Знакомство с программой	4	1	3	
2.2	Элементарные конструкции	4	1	3	
2.3	Создание технологических карт	4	1	3	
2.4	Моделирование MindStorms	4	1	3	
3	Сборка роботов	26	10	16	Выполнение практических заданий
3.1	Робот манипулятор	2	1	1	
3.2	Робот чертежник	2	1	1	
3.3	Робот сборщик кубиков	2	1	1	
3.4	Робот лыжник	2	1	1	
3.5	Робот гитара	2	1	1	
3.6	Робот рука	2	1	1	
3.7	Робот шагающий	2	1	1	
3.8	Робот эко	4	1	3	
3.9	Робот на пульте управления	4	1	3	
3.10	Робот транспортировщик	4	1	3	
4	Изучение основных движений робота по черной линии	16	4	12	Выполнение практических заданий
4.1	Движение по сплошной черной линии	4	1	3	
4.2	Движение по прерывистой черной линии и перекрестку	4	1	3	
4.3	Движение по различным траекториям без использования черной линии	4	1	3	
4.4	Танец в круге. Используя датчик света. Робот не должен покидать площадку.	4	1	3	
5	Управление моделями через Bluetooth	8	4	4	Выполнение практических заданий
5.1	Соединение микропроцессора с ПК или смартфоном через Bluetooth	4	2	2	
5.2	Скачивание программы для готовой модели и считывание показаний датчиков через Bluetooth	4	2	2	
6	Заключительное занятие. Творческий проект.	4	1	3	Творческий проект
6.1	Заключительное занятие. Творческий проект.	4	1	3	

Итого:	72	25	47
--------	----	----	----

1.5 Учебный план

Раздел 1. Введение

1.1 ТБ при работе. Знакомство с конструктором LEGO Mindstorm EV3, его возможностями

Теоретическая часть: познакомить детей с правилами поведения и техники безопасности на занятиях. Рассказать о планах работы на учебный год. Вспомнить/либо познакомиться с образовательным набором LEGO Mindstorm EV3

Практическая часть: Сборка первых механизмов

Раздел 2. Возможности 3D конструирования в среде «Lego Digital Designer

2.1. Возможности 3D конструирования в среде «Lego Digital Designer»: Знакомство с программой.

Теоретическая часть: Вспомнить правила пользования и технику безопасности при работе с ПК. Познакомить с программой LDD (Lego Digital Designer) и ее основными функциональными пиктограммами. Показать способы размещения базовой платформы и выбора деталей.

Практическая часть: Создание первых виртуальных конструкций.

2.2. Возможности 3D конструирования в среде «Lego Digital Designer»: элементарные конструкции.

Теоретическая часть: Показать основные способы проектирования виртуальной конструкции в плоскостном и пространственном формате. Обучение функциональному назначению пиктограмм программы LDD.

Практическая часть: Создание модели по собственному замыслу.

2.3. Возможности 3D конструирования в среде «Lego Digital Designer»: создание технологических карт.

Теоретическая часть: Знакомство со средой Microsoft Power Point и функциональным назначением пиктограмм.

Практическая часть: Создание технологической карты в среде Microsoft Power Point для наглядной демонстрации конструирования моделей с применением панели инструментов среды LDD.

2.4. Возможности 3D конструирования в среде «Lego Digital Designer»: Моделирование LDD MindStorms.

Теоретическая часть: Умение создавать виртуальную модель в среде LDD для конструкторов серии LEGO MindStorms.

Практическая часть: Разработка технологической карты для модели с зубчатой системой передачи движения в среде MPP

Раздел 3. Конструирование на основе конструктора серии LEGO MindStorms EV3

3.1 Робот манипулятор

Теоретическая часть: Знакомство с особенностями конструкции. Изучение особенностей работы робота манипулятор.

Практическая часть: Сборка конструкции по инструкции «Манипулятор». Выполнение заданий к конструкции.

3.2 Робот чертежник

Теоритическая часть: Знакомство с особенностями конструкции. Изучение особенностей работы чертежного механизма.

Практическая часть: Сборка конструкции по инструкции «Чертежник». Выполнение заданий к конструкции.

3.3. Робот сборщик кубиков

Теоретическая часть: Знакомство с особенностями конструкции. Изучение особенностей работы робота сборщика кубиков.

Практическая часть: Сборка конструкции по инструкции «Робот сборщик кубиков». Выполнение заданий к конструкции.

3.4. Робот лыжник

Теоретическая часть: Знакомство с особенностями конструкции. Изучение особенностей работы шагающего механизма у робота лыжника.

Практическая часть: Сборка конструкции по инструкции «Робот лыжник». Выполнение заданий к конструкции.

3.5. Робот гитара

Теоретическая часть: Знакомство с особенностями конструкции. Изучение особенностей воспроизведение ультразвуковым датчиком звуков, основанных на отдалении и приближении предметов.

Практическая часть: Сборка конструкции по инструкции «Робот гитара». Выполнение заданий к конструкции.

3.6 Робот рука

Теоретическая часть: Знакомство с особенностями конструкции. Изучение особенностей работы имитатора человеческой руки.

Практическая часть: Сборка конструкции по инструкции «Робот рука». Выполнение заданий к конструкции.

3.7 Робот шагающий

Теоретическая часть: Знакомство с особенностями конструкции. Изучение особенностей работы шагающего механизма.

Практическая часть: Сборка конструкции по инструкции «Робот шагающий». Выполнение заданий к конструкции.

3.8 Робот эко

Теоретическая часть: Знакомство с особенностями конструкции. Изучение особенностей работы роботов помогающие решать экологические проблемы

Практическая часть: Сборка конструкции по инструкции «Робот эко».

3.9 Робот на пульте управления

Теоретическая часть: Знакомство с особенностями конструкции. Изучение особенностей работы робота на пульте управления.

Практическая часть: Сборка конструкции по инструкции «Робот на пульте управления». Выполнение заданий к конструкции.

3.10 Робот транспортировщик

Теоретическая часть: Знакомство с особенностями конструкции. Изучение особенностей работы робота транспортировщика.

Практическая часть: Сборка конструкции по инструкции «Робот транспортировщик». Выполнение заданий к конструкции.

Раздел 4. Датчики. Возможности их использования. Программирование.

4.1. Изучение различных движений робота: движение по сплошной черной линии.

Теоретическая часть: Показать несколько вариантов полей с траекторией прохождения круга по черной линии. Обучение конструированию робота «Пятиминутка». Обучение надежному прикреплению датчика освещенности или цвета к роботу. Программирование с разветвлением для движения по границе черного и белого пространства поля.

Практическая часть: Сборка конструкции по инструкции Выполнение заданий к конструкции.

4.2. Изучение различных движений робота: движение по прерывистой черной линии и перекрестку.

Теоретическая часть: Изучение возможности работы с датчиками освещенности.

Практическая часть: Конструирование робота «пятиминутка» с двумя датчиками освещенности. Создание алгоритма действий для прохождения траектории с перекрестком и прерывистой линией.

4.3. Изучение различных движений робота: движение по квадрату без использования черной линии.

Теоретическая часть: Изучение работы моторов, и его функций

Практическая часть: Конструирование робота «пятиминутка». Предложить обехать ножки стула двумя способами: при помощи ультразвукового датчика или про подсчету оборотов сервомоторов.

4.4. Изучение различных движений робота: Танец в круге.

Теоретическая часть: Изучение работы моторов, и его функций. Изучение встроенного датчика в моторе.

Практическая часть: Конструирование робота «пятиминутка» с датчиком освещенности или цвета. Составление алгоритма, при котором робот будет двигаться в центре круга радиусом 50 см не выходя за его пределы, очерченные черной линией.

Раздел 5. Датчики. Возможности их использования. Программирование.

5.1. Управление моделями через Bluetooth: Соединение микропроцессора с ПК или смартфоном через Bluetooth.

Теоретическая часть: Изучение работы Bluetooth. Обучить соединению микропроцессора со смартфоном, планшетом или ПК через Bluetooth.

Практическая часть: Еправленит моделью с помощью интерфейса Bluetooth. Установка программы на смартфон или планшет программы NXT Remote или EV3 Remote и уточнение основных пиктограмм соединения и управления.

5.2. Управление моделями через Bluetooth: Скачивание программы для готовой модели и считывание показаний датчиков через Bluetooth.

Теоретическая часть: Обучение скачиванию готовой программы с ПК на микропроцессор через интерфейс Bluetooth. Изучение работы одновременно сразу с несколькими разными датчиками

Практическая часть: Конструирование модели с несколькими датчиками. Составление программы для измерения данных при помощи датчиков конструктора

серии LEGO MindStorms и скачивание показаний с микропроцессора на ПК через интерфейс Bluetooth.

Раздел 5. Заключительное занятие. Творческий проект.

5.1 Заключительное занятие. Творческий проект.

Практическая часть: каждый учащийся вытягивает билет со случайнм творческим проектом. После этого задача обучающегося выполнить данный проект и презентует его перед другими

1.6 Планируемые результаты

В процессе занятий педагог направляет творчество детей не только на создание новых идей, разработок, но и на самопознание и открытие своего «Я». Программа обеспечит достижение детьми не только предметных результатов в области робототехники, но и личностных и метапредметных результатов. Применение проектного метода обучения позволит установить межпредметные связи: учащиеся расширят свой кругозор в различных областях науки и техники. Итогом формирования метапредметных результатов станут приобретенные учащимися умения планировать порядок рабочих операций, контролировать и оценивать свою работу в соответствии с поставленной задачей, понимать причины успеха или неуспеха, начальные навыки рефлексии, умения работать с различными источниками информации. Также учащиеся разовьют коммуникативные умения: научатся устанавливать контакты со сверстниками и взрослыми, вступать в диалог, конструктивно работать в составе группы и индивидуально, публично представлять результаты своего труда. Личностные результаты учащихся будут достигнуты через систему совместной работы педагога и детей, групповое и индивидуальное взаимодействие, ребята научатся работать самостоятельно и нести ответственность за свой проект. Также ярким показателем успешности обучения по программе будет устойчивый интерес к занятиям робототехникой, развитие мотивации к дальнейшему обучению по направлению «Робототехника».

Предметные: владение базовыми основами робототехники, теоретическими основами элементарной механики, основами схемотехники и механотроники, основами конструирования и программирования простейших роботов.

Метапредметные: развитость интереса к научно-техническому творчеству, технике, высоким технологиям.

Личностные: умение давать адекватную оценку результатам своей деятельности.

РАЗДЕЛ 2. КОМПЛЕКС ОРГАНИЗАЦИОННО-ПЕДАГОГИЧЕСКИХ УСЛОВИЙ

2.1 Календарный учебный график

Режим организации занятий по данной дополнительной общеобразовательной программе определяется календарным учебным графиком и соответствует нормам, утвержденными постановлением Главного государственного санитарного врача РФ от 28.09.2020 N. 28 «Об утверждении санитарных правил СП 2.4. 3648-20 «Санитарно-эпидемиологические требования к организациям воспитания и обучения, отдыха и оздоровления детей и молодежи»;

Срок обучения	Всего учебных недель	Количество учебных часов	Режим занятий
9 месяцев	18	72	1 раз в неделю по 2 академических часа.

Режим и формы проведения занятий. Занятия проводятся 1 раз в неделю по 2 академических часа. Набор учащихся проводится без предварительного отбора детей. Группы формируются по 10-12 человек в соответствии с возрастными особенностями учащихся. Основной формой организации деятельности учащихся являются групповые занятия. На занятиях используются различные формы организации образовательного процесса: При изучении нового материала используются словесные и наглядные методы: лекция, эвристическая беседа, дискуссия, презентация.

Самостоятельная работа выполняется учащимися в форме проектной деятельности, может быть индивидуальной, парной и групповой. Выполнение проектов требует от детей широкого поиска, структурирования и анализа дополнительной информации по теме, что позволяет учащимся освоить основы робототехники, создав действующие модели роботов. На занятиях возможна опосредованная интеграция и непосредственное взаимодействие с другими видами деятельности, (архитектура, проектирование, инжиниринг, теория цвета, математика, физика, черчение, геометрия; наблюдение за окружающим миром).

Основными принципами обучения являются:

1. **Научность.** Этот принцип предопределяет сообщение учащимся только достоверных, проверенных практикой сведений, при отборе которых учитываются новейшие достижения науки и техники.

2. **Связь теории с практикой.** Обязывает вести обучение так, чтобы обучаемые могли сознательно применять приобретенные ими знания на практике.

3. **Наглядность.** Объяснение техники сборки робототехнических средств на конкретных изделиях и программных продукта. Для наглядности применяются существующие видео материалы, а также материалы своего изготовления.

4. **Систематичность и последовательность.** Учебный материалдается по определенной системе и в логической последовательности с целью лучшего его

освоения. Как правило, этот принцип предусматривает изучение предмета от простого к сложному, от частного к общему.

2.2 Условия реализации программы

В процессе обучения используются следующие дидактические принципы:

Принцип связи обучения с практикой – учебный процесс необходимо строить таким образом, чтобы дети знали, как применить и использовали полученные теоретические знания в решении практических задач (причем, не только в процессе обучения, но и в реальной жизни), а также умели анализировать и преобразовывать окружающую действительность, вырабатывая собственные взгляды.

Принцип систематичности и последовательности – содержание обучения необходимо строить в определенной логике (порядке, системе).

Принцип доступности – содержание и изучение программного материала не должно вызывать у ребят интеллектуальных, моральных, физических перегрузок.

Принцип наглядности – в ходе обучения нужно максимально «включать» все органы чувств ребенка, вовлекать их в восприятие и переработку полученной информации (т.е. при обучении недостаточно только рассказать детям о предмете (изделии), а следует дать возможность наблюдать, измерять, трогать, проводить опыты, использовать полученные знания и умения в практической деятельности).

Принцип сознательности и активности – результатов обучения можно достичь только тогда, когда дети понимают последовательность работы, имеют возможность самостоятельно планировать и организовывать свою деятельность, умеют ставить проблемы и искать пути их решения. Добиться активности и сознательности детей в процессе учения можно, если:

- при определении содержания программного материала учтены актуальные интересы и потребности детей;
- учащиеся регулярно включаются в решение проблемных ситуаций, в процесс поиска и выполнения практических задач;
- максимально активизирован процесс обучения (используются игровые формы работы, интерактивные методы).

Принцип прочности – полученные детьми знания постоянно применяются в практической работе. Прочности знаний можно достичь, если:

- в процессе обучения ребенок проявлял познавательную активность;
- проводились в необходимом количестве и последовательности специально подобранные упражнения на повторение изученного материала;
- систематически проводится контроль (проверка и оценка) результатов труда.

Принцип воспитывающего обучения – в процессе обучения по программе педагог должен давать учащимся не только знания, но и формировать их личность. Воспитательная направленность программы способствует формированию патриотических чувств, интереса к творчеству, культуры труда, бережного отношению к материальным ценностям.

Методы обучения представляют собой способ организации совместной деятельности педагога и учащихся, направленной на решение поставленных задач.

Для эффективной работы применяются следующие методы образовательной деятельности:

- объяснительно-иллюстративный;
- эвристический метод;
- метод устного изложения, позволяющий в доступной форме донести до учащихся сложный материал;
- метод проверки, оценки знаний и навыков, позволяющий оценить переданные педагогом материалы и, по необходимости, вовремя внести необходимые корректировки по усвоению знаний на практических занятиях;
- исследовательский метод обучения, дающий учащимся возможность проявить себя, показать свои возможности, добиться определенных результатов.
- проблемного изложения материала, когда перед учащимся ставится некая задача, позволяющая решить определенный этап процесса обучения и перейти на новую ступень обучения;
- закрепления и самостоятельной работы по усвоению знаний и навыков;
- диалоговый и дискуссионный.
- игра-квест (на развитие внимания, памяти, воображения),
- соревнования и конкурсы,
- создание творческих работ для выставки (соревнований, конкурса).

Многообразие форм содействует более гибкому педагогическому процессу, что позволяет разнообразить обучение, сделать его более интересным.

2.3 Формы аттестации обучающихся

Для отслеживания предметных результатов обучения по программе используются различные виды контроля.

1. Аттестация – определение результатов обучения. Определение уровня знаний, умений и навыков за полугодие и учебный год, уровня развития творческих способностей детей. Аттестация проводится по окончании изучения темы или раздела в форме представления практических занятий у учащихся.

2. Аттестация по итогам освоения программы осуществляется в конце курса обучения по программе, проводится в форме теста, самостоятельной работы и соревнований.

Критерии оценивания предметных результатов учащихся

Достаточный уровень.

Учащийся проявляет интерес и желание к деятельности, но не соотносит воспринятое с личным опытом. При активном побуждении взрослого может владеть определёнными знаниями, умениями и навыками, но пользуется ими недостаточно осознанно и самостоятельно. Не проявляет творчество и желание.

Средний уровень.

Учащийся проявляет интерес и потребность в изготовлении различных видов роботов. Видит характерные признаки их подобия и отличия. Может совместно с педагогом выполнить ту или иную работу. Проявляет инициативу и творчество. Использует в собственной деятельности знания, умения и навыки при работе с различными инструментами для создания выразительного образа.

Высокий уровень.

Учащийся обнаруживает постоянный и устойчивый интерес, потребность общаться с педагогом, испытывает удовольствие и радость от предстоящей работы. Видит и понимает, как уже имеющиеся разнообразные знания, умения, навыки, может применять для изготовления той или иной работы. Знает назначения различных инструментов и правила техники безопасности при работе с ним. Владеет ими. Проявляет инициативу и творчество в решении определённых задач, оказывает помочь сверстникам. Адекватно оценивает свои способности и возможности.

Для отслеживания метапредметных и личностных достижений учащихся используются различные способы и формы выявления результатов: педагогическое наблюдение, анализ результатов участия детей в проектной и творческой деятельности. Участие детей в соревновательной деятельности имеет большое воспитательное значение. Соревнование – это творческий процесс, который необходим каждому ребёнку. Детям необходимо видеть свои работы в действии, чтобы оценить себя самого, приобрести уверенность для продвижения вперёд. Результативность и практическая значимость определяется перечнем знаний, умений навыков, формируемых у учащихся по данной программе, уровнем и качеством изготовления работ.

2.4 Оценочные материалы

Фонд оценочных средств аттестации

Способ отслеживания результативности программы: На занятие дается практическое задание. Выполненное задание демонстрируется педагогу и отслеживается по следующим критериям:

1. Сборка конструкции;
2. Выполнение заданий, предложенных к конструкции;

Особые требования к выполнению практических заданий:

- Выполнение осуществляется на базе своего образовательного набора;
- Программирование выполняется в официальном приложении Lego Mindstorms EV3.

Форма контроля	Уровень освоение материала	Зачетные требования
Практическое задание	Достаточный	Сборка конструкции.
	Средний	Сборка конструкции. Выполнение одного задания к конструкции. Верный выбор способа решения задачи.
	Высокий	Сборка конструкции. Выполнение двух и более заданий к конструкции. Верный выбор способа решения задачи.

Фонд оценочных средств итоговой аттестации

Способ отслеживания результативности программы: На занятие дается практическое задание. Выполненное задание демонстрируется педагогу и отслеживается по следующим критериям:

1. Сборка конструкции;
 2. Выполнение заданий, предложенных к конструкции;
- Особые требования к выполнению практических заданий:
- Выполнение осуществляется на базе своего образовательного набора;
 - Программирование выполняется в официальном приложении Lego Mindstorms EV3.

Форма контроля	Уровень освоение материала	Зачетные требования
Практическое задание	Достаточный	Сборка конструкции.
	Средний	Сборка конструкции. Выполнение одного задания к конструкции. Верный выбор способа решения задачи.
	Высокий	Сборка конструкции. Выполнение двух и более заданий к конструкции. Верный выбор способа решения задачи.

2.5 Методические материалы

Структура учебно-методического комплекса	Содержание структурных компонентов
Материально-техническое обеспечение	<p>Материально-техническое обеспечение и оснащенность образовательного процесса по дополнительной общеобразовательной программе «Робостар 2.0»:</p> <ul style="list-style-type: none"> • персональный компьютер - 1 на двух обучающихся; • операционная система – 1; • антивирусная программа – 1; • программа-архиватор 7-Zip – 1; • браузер – 1; • пакет MicrosoftOffice – 1; • программа для просмотра изображений – 1; • Конструктор серии LegoMindstorms EV3 – 1 на двух обучающихся; • Программное обеспечение LEGO MINDSTORMS EV3 Software – 1; • компьютерный стол – 1; стул - на каждого обучающегося;
Формы аттестации	<p>В ходе реализации программы предусмотрено проведения аттестации, которая проводится в конце изучения каждой темы.</p> <p>В качестве форм для аттестации выбран опрос, практическое задание, творческое задание, презентация проекта, зачетное мероприятие «Творческий проект», соревнования</p>
Оценочные материалы	Фонд оценочных средств (Приложение 2)

Методические материалы	<p>Форма обучения: очная.</p> <p>Методы обучения: словесный, наглядный практический; объяснительно-иллюстративный, репродуктивный, исследовательский проблемный; игровой, дискуссионный, проектный и др.)</p> <p>Методы воспитания: поощрение, стимулирование, беседы об этике общения в сети Интернет.</p> <p>Формы организации образовательного процесса: индивидуально-групповая, групповая, работа в парах, совместная партнёрская деятельность.</p> <p>Формы организации учебных занятий: беседа, практическое занятие, «мозговой штурм», творческая мастерская, мастер-класс, проектная деятельность, игра, защита проектных работ, конкурс, конференция, олимпиада, открытое занятие, экскурсия.</p> <p>Педагогические технологии: технология коллективного взаимообучения, технология проблемного обучения, технология игровой деятельности, технология проектной деятельности, технология коллективной творческой деятельности.</p>
Интернет ресурсы	<ol style="list-style-type: none"> 1. Игра «Алгоритм для робота» [Электронный ресурс]. – URL:http://lightbot.com; 2. Дом юношеского технического творчества Челябинской области: https://robo74.ru/ 3. Программа LEGO Digital Designer: https://www.lego.com/en-us/ldd 4. ЛЕГО + физика: http://httpwwwbloggercomprofile179964.blogspot.com/ <p>Помощь начинающим робототехникам: https://robot-help.ru/</p> <p>LEGO (официальный сайт): https://www.lego.com/ru-ru</p>

2.6 Воспитательный компонент

В результате использования технологии сотрудничества детей между собой и с взрослым наиболее эффективно решаются задачи развития познавательной активности ребенка, формирования навыков самостоятельности в решении конструктивных задач, обогащается социальный опыт ребенка при моделировании различных сюжетных ситуаций, осуществляется право ребенка на свободный выбор деятельности и самостоятельный поиск.

Профориентационный компонент представлен в каждом модуле Программы и реализуется в рамках темы «Профессии, связанные с роботизированными механизмами». Кроме того, в ходе образовательной деятельности дети становятся строителями, архитекторами и творцами, играя, они придумывают и воплощают в жизнь свои идеи и знакомятся с разнообразием мира профессий.

Цель: развитие личности; создание условий для самоопределения, в том числе и для профессионального самоопределения, социализации обучающихся с ограниченными возможностями здоровья и инвалидностью на основе социокультурных, духовно-нравственных ценностей и принятых в российском обществе правил и норм поведения.

Задачи воспитания:

1. Развивать коммуникативные умения, навыки сотрудничества при организации совместной деятельности (обсуждение, планирование, совместный поиск решения проблемы, аргументация точки зрения, работа в парах, группах).
2. Поддержка детской инициативы, развитие способности аргументировано высказывать свою точку зрения.
3. Воспитывать ценностное отношение к собственному труду, труду других людей и его результатам.

Основными формами воспитания являются: беседа, практическое занятие, защита проектов и другие формы взаимодействия обучающихся.

Условия воспитания:

Воспитательный процесс осуществляется в условиях организации деятельности детского коллектива на основной учебной базе реализации программы в организации дополнительного образования детей в соответствии с нормами и правилами работы организации.

Запланированы мероприятия по взаимодействию с родителями. Проведение родительских собраний, совместных праздников, мастер-классов. В конце учебного года будут проведены внутренние соревнования.

Примерный перечень мероприятий

Сроки	Уровень проведения соревнований	Название соревнований
Ноябрь	Институциональный	Футбол роботов
Январь	Внутри групповые	Сумо роботов
Май	Внутри групповые	Сумо роботов

2.6 Список литературы

1. Беспалько, В.П. Основы теории педагогических систем: проблемы и методы психолого-педагогического обеспечения технических обучающих систем : монография / В.П. Беспалько. – Воронеж: Издательство Воронежского университета, 1977. – 304 с.
2. Поташник М. М. Управление развитием школы - М.: Знание, 2001 г. –380 с.
3. Тришина С. В. Информационная компетентность как педагогическая категория [Электронный ресурс]. ИНТЕРНЕТ-ЖУРНАЛ «ЭЙДОС» –www.eidos.ru .
4. Возобновляемые источники энергии. Книга для учителя. LEGO Group, перевод ИНТ, -122 с., илл.
5. Автоматизированные устройства. ПервоРобот. Книга для учителя. К книге прилагается компакт-диск с видеофильмами, открывающими занятия по теме. LEGO Group, перевод ИНТ, - 134 с., илл.
6. Индустрия развлечений. ПервоРобот. Книга для учителя и сборник проектов. LEGO Group, перевод ИНТ, - 87 с., илл.
7. Технология и информатика: проекты и задания. ПервоРобот. Книга для учителя. – М.:ИНТ. – 80 с.
8. Технология и физика. Книга для учителя. LEGO Educational/ Перевод на русский - ИНТ
9. Хуторской А.В. Современная дидактика: Учебник для вузов. - СПб: Питер, 2001. - 544 с.: ил.
10. Чехлова А. В., Якушкин П. А. «Конструкторы LEGO DAKTA в курсе информационных технологий. Введение в робототехнику». - М.: ИНТ, 2001г. —168 с.
11. ЛЕГО-лаборатория (Control Lab): Справочное пособие, - М., ИНТ, 1998.-150 с.
12. ЛЕГО-лаборатория. Эксперименты с моделью вентилятора: Учебно-методическое пособие, - М., ИНТ, 1998. – 46 с.
13. Рыкова Е. А. Lego-Лаборатория (Lego Control Lab). Учебно-методическое пособие. — СПб, 2000, - 59 с.
14. Наука. Энциклопедия. - М., «РОСМЭН», 2000. – 125 с.
15. Энциклопедический словарь юного техника. - М., «Педагогика», 1988. - 463 с.
16. Макаров И.М., Топчеев Ю.И. Робототехника. История и перспективы. – М., 2003г. – 349 с.
17. Александр Барсуков. Кто есть кто в робототехнике. – М., 2005 г. – 125с.

18. Крайнев А.Ф. Первое путешествие в царство машин. – М., 2007 г. – 173 с.

Материально-техническое обеспечение и оснащенность образовательного процесса по дополнительной общеобразовательной программе «Робостар. Продвинутый модуль»

№п/п	Наименование основного оборудования	Кол-во единиц
I. Технические средства обучения (на каждое рабочее место педагога и учащегося)		
1.	персональный компьютер	1
II. Информационно-коммуникационные средства (программные средства на каждое рабочее место педагога и учащегося)		
1.	операционная система	1
2.	антивирусная программа	1
3.	программа-архиватор 7-Zip	1
4.	браузер	1
5.	пакет MicrosoftOffice	1
6.	программа для просмотра изображений	1
7.	Конструктор серии Lego Mindstorms EV3	1
8.	Программное обеспечение LEGO MINDSTORMS EV3 Software	1
III. Мебель (на каждое рабочее место педагога и учащегося)		
1.	компьютерный стол	1
2.	стул	1

Контрольно-измерительные материалы по дополнительной общеобразовательной программе

«Конструирование на основе конструктора серии LEGO MindStorms EV3 и программирование с помощью микрокомпьютера»

Задание 1. Передвижение робота

Исходное состояние:

Робот находится в центре пересечения двух линий по 60 см длины каждая. На конце каждой линии стоит флагок, сделанный из деталей легоКонструктора (см. рис.).

Задание:

Написать программу движения робота вдоль линий таким образом, чтобы робот коснулся каждого флагка, не опрокинув его.

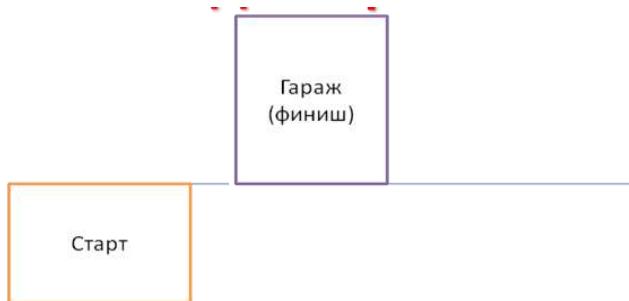
Ограничения

Робот не должен выезжать за пределы траектории обозначенной линиями. Задача должна быть решена без использования датчиков расстояния и освещенности.

Задание 2. Курсы для водителей

Любой из вас сталкивался или будет сталкиваться с этой задачей в жизни, независимо, ездите вы на машине или нет.

1 этап. «Общечеловеческая задача» (рисунок ниже)



2 этап. Представьте, что вы сидите за рулем своего автомобиля, и вашей задачей является заехать в гараж, используя маневр заднего хода.

Для того, чтобы ребята с легкостью понимали алгоритм движения робота, лучше всего привести пример из жизни, для этого есть масса других возможностей (видеофильм, анимационная презентация или флеш-графика и т.д.).

3 этап. На этапе формирования механической задачи, ребятам целесообразно рассказать о разных моделях роботов – стандартных и модифицированных (рис.3), так как стандартно мыслящих ребят не бывает. Поэтому большая часть работы над задачей или проектом отводится на реализацию своих конструкторских решений.

После предложенных механических задумок можно переходить к этапу формирования алгоритмической задачи.

При этом очень важно выделить основные **подзадачи**:

- Придумать 3 варианта алгоритма решения задачи
- Построить блок-схемы
- Понять, как отладить программу за минимальное количество запусков роботов на поле
 - Выбрать оптимальный алгоритм и запрограммировать его

Для того чтобы придумать варианты алгоритма, ребята должны ответить на вопросы:

1. Что умеет этот робот?
2. Какие команды робота можно использовать в алгоритме:
 - Мотор вперед
 - Мотор назад
 - Остановить мотор
 - Ждать некоторого показания датчика угла поворота колеса
3. Придумать оптимальный алгоритм для въезда робота в гараж задним ходом (рис.5):
 - Проехать расстояние **a** прямо
 - Повернуть на 90 градусов направо
 - Задним ходом проехать расстояние **b**

«Конструирование на основе конструктора серии LEGO MindStorms EV3 и программирование с помощью компьютера»

Задание 1. Создайте такого робота и такую программу, что бы можно было управлять роботом с помощью пульта управления.

Задание 2. Соревнование:

За отведенное время робот должен быть запрограммирован так, чтобы он смог проехать наибольшее число отметок на поле, сдвинув при этом стаканчик на каждой отметке и вернувшись на парковку - место старта.

Игровое поле:

1. Размер игрового поля 2000*3000 мм
2. Поле представляет собой пол ограниченный линиями разметки с нанесенными на него отметками
3. На поле располагаются 5 отметок для установки стаканчиков
4. Стаканчик стандартный пластиковый на 200 мл с грузом внутри для устойчивости Иллюстрация 1: Стаканчики на поле помечены кружочком

Робот:

1. Все роботы должны быть собраны и запрограммированы на выполнение миссии перед стартом.
2. Максимальный размер робота не может превышать 300*300*300 мм
3. Все детали робота должны быть жестко закреплены перед стартом.

Баллы:

Существуют баллы за задания, а также отрицательные штрафные баллы, которые в сумме дают итоговые баллы.

1. Баллы за задания. Сдвинут стаканчик, размещенный на метке — 10 баллов Робот покинул зону старта-финиша и вернулся обратно — 10 баллов. Минимальное время выполнение миссии из всех зачетных — 10 баллов.

2. Штрафные баллы. Следующие действия считаются нарушениями: Робот проехал по полю и не дотронулся ни до одного стаканчика — 10 баллов.

Правила отбора победителя. В зачет принимаются суммарные результаты попыток: сумма баллов.

Задание 4. Выполните ряд задач. Цикл с контролируемый сигналом от сенсоров:

Задача №1:

Исходное состояние: Робот находится на игровом поле. На расстоянии 100 см от него в зоне видимости его радаров находится предмет (Деревянный куб).

Задание: Написать программу движения робота вперед до тех пор, пока расстояние до предмета (Деревянный куб) не уменьшится до 20 см. Совершать повороты роботу не потребуется.

Задача №2:

Исходное состояние: Робот находится на игровом поле. На расстоянии 80 см от него находится предмет (Деревянный куб). Угол поворота робота относительно коробки произвольный.

Задание: Написать программу, которая будет поворачивать робота вправо до тех пор, пока в поле зрения его радаров не окажется предмет (Деревянный куб). После остановки робота линия его взгляда должна как можно точнее пересекаться с предметом (Деревянный куб). «Найдя» коробку робот должен сказать «Yes».

Задание 5. Звук от коробок.

Исходное состояние:

Робот стоит на игровом столе. Так же на столе находятся две одинаковые картонные коробки (**Либо кубик из лего**). Расстояние между коробками не менее 50 см. Робот находится между ним. Расстояние от робота до любой коробки от 5 до 100 см, более точных данных нет.

Задание:

Робот должен указать ближайшую к нему коробку, повернувшись к ней и издав звуковой сигнал

Задание 6. Как называются части робота, и какую функцию они выполняют:

Задание 7. Заставим нашего робота проигрывать звук только в том случае, если будет нажата кнопка на датчике касания

1. В основной палитре найдите группу команд «Ожидание» и выберите «Касание».
2. В зеленой палитре выберите звуковой блок и выберите звук «Activate»

3. Добавьте в начало вашей программы еще два блока звука.
Настройте первый блок на проигрывание файла «Please», второй – «Start». Протестируйте полученную программу.

Задание 9. Выполните тест по знанию робототехнического набора Lego Mindstorms EV3

Укажите название всех элементов робототехнического комплекса EV3



- 1. Какие цвета может показать дисплей?**
 - 1) Столько, сколько обычный экран
 - 2) белый и оттенки серого 2
 - 3) Черное и белое
- 2. Какой двигатель является самым мощным?**
 - 1) Большой двигатель
 - 2) Средний двигатель
 - 3) Маленький двигатель
- 3. Сколько портов в ev3?**
 - 1) 10
 - 2) 4
 - 3) 2
 - 4) 8
 - 5) 16
- 4. Деталь конструктора Lego Mindstorms EV3, предназначенная для управления роботом на расстоянии:**
 - 1) Мотор
 - 2) Интерактивный мотор
 - 3) Датчик касания
 - 4) Датчик цвета
 - 5) Инфракрасный датчик
 - 6) Инфракрасный маяк
 - 7) Модуль EV3
- 5. Наибольшее расстояние, на котором ультразвуковой датчик может обнаружить объект.**
 - 1) 50 см.

2) 100 см.

3) 3 м.

4) 250 см.

6. Для движения робота вперед с использованием двух сервомоторов нужно.

1) задать положительную мощность мотора на блоке «Рулевое управление»

2) задать отрицательную мощность мотора на блоке «Рулевое управление»

3) задать положительную мощность мотора на блоке «Большой мотор»

4) задать отрицательную мощность мотора на блоке «Большой мотор»

7. Для движения робота назад с использованием двух сервомоторов нужно.

1) задать положительную мощность мотора на блоке «Рулевое управление»

2) задать отрицательную мощность мотора на блоке «Рулевое управление»

3) задать положительную мощность мотора на блоке «Большой мотор»

4) задать отрицательную мощность мотора на блоке «Большой мотор»

«Конструирование на основе конструктора серии LEGO MindStorms EV3 и выполнение сложных задач»

Задание 1. Создайте такого робота и такую программу, который сможет ехать по черной линии.

Задание 2. Линейный алгоритм

Исходное состояние:

Робот находится в центре окружности диаметром не менее 40 см. С помощью коротких отрезков окружность разделена на восемь равных частей (см. рис.).

Задание:

Ответить на вопрос – на сколько градусов должен повернуться левый двигатель, чтобы робот повернулся вправо на угол в:

- а) 45 градусов б) 90 градусов в) 180 градусов?

Провести экспериментальную проверку, написав программы поворота робота на указанные углы.

Запустите программы несколько раз, какова погрешность движения робота? Насколько отличаются углы поворота робота при выполнении одной и той же программы?

Заполните таблицу

Угол поворота корпуса робота	Угол поворота левого колеса робота
45^0	
90^0	
180^0	
1^0	

Задание 3. Напишите программу, которая воспроизводит следующий алгоритм:

1. Робот движется вперед на 10 см.
2. Раскрывает клешни.
3. Воспроизводит звуковой сигнал.
4. Закрывает клешни.
5. Пятится назад в первоначальную точку.
6. Поворачивает вправо.
7. Повторяет все действия 8 раз.

На какой угол должен поворачивать робот вправо, чтобы в конце выполнения программы вернуться в первоначальное положение?

Задание 4. Заполните таблицу

Информационный процесс	Органы человека	Компьютер	Лего-робот
Ввод информации		Клавиатура, мышка, сканер	
Хранение информации		Внутренняя и внешняя память	
Обработка информации	Мозг		Микрокомпьютер EV3
	Органы речи и опорно-двигательная система	Монитор, принтер	